Муниципальное общеобразовательное учреждение «Средняя общеобразовательная школа №6 города Сасово Рязанской области»

ДОПОЛНИТЕЛЬНАЯ ОБЩЕОБРАЗОВАТЕЛЬНАЯ ОБЩЕРАЗВИВАЮЩАЯ ПРОГРАММА

«В мире роботов»

Направленность - техническая

Возраст обучающихся: 7-13 лет

Срок реализации: 1 год

Объем: 72 часа

Автор-составитель:

Слынько Светлана Витальевна Педагог дополнительного образования МБОУ СОШ № 6 города Сасово

Сасово, 2022

Содержание программы:

Раздел № 1. Комплекс основных характеристик программы.

- 1.1.Пояснительная записка.
- 1.2.Цель и задачи программы.
- 1.3.Содержание программы.
- 1.4.Планируемые результаты.

Раздел № 2. «Комплекс организационно-педагогических условий»

- 2.1. Календарный учебный график.
- 2.2. Условия реализации программы.
- 2.3Формы аттестации.
- 2.4 Оценочные материалы.
- 2.5. Методические материалы.

Раздел № 1. Комплекс основных характеристик программы.

1.1. Пояснительная записка

Введение

Изучение основ робототехники очень перспективно и важно именно сейчас. За последние годы успехи в робототехнике и автоматизированных системах изменили личную и деловую сферы нашей жизни. Роботы широко используются в транспорте, в исследованиях Земли и космоса, в хирургии, в военной промышленности, при проведении лабораторных исследований, в сфере безопасности, в массовом производстве промышленных товаров и товаров народного потребления. Переход экономики России на новый технологический уклад предполагает широкое использование технологий и оборудования высоким уровнем автоматизации роботизации. c Робототехника - это сегодняшние и будущие инвестиции и, как следствие, новые рабочие места.

Пояснительная записка

Данная программа разработана на основе следующих нормативных документов:

- 1. Федеральный закон Российской Федерации от 29 декабря 2012 г. № 273-ФЗ «Об образовании в Российской Федерации» (Далее ФЗ № 273).
- 2. Концепция развития дополнительного образования детей, утвержденная распоряжением Правительства Российской Федерации от 4 сентября 2014 г. № 1726-р (Далее – Концепция).
- 3. Приказ Министерства образования и науки РФ от 29 августа 2013 г. № 1008 «Об утверждении Порядка организации и осуществления образовательной деятельности по дополнительным общеобразовательным программам» (Далее Приказ № 1008)
- 4. Приказ Министерства образования и науки РФ от 9 января 2014 г. № 2 «Об утверждении порядка применения организациями, осуществляющими образовательную деятельность, электронного обучения, дистанционных

образовательных технологий при реализации образовательных программ» (Далее – Приказ № 2)

- 5. Постановление Главного государственного санитарного врача Российской Федерации от 4 июля 2014 г. № 41 «Об утверждении СанПиН 2.4.4.3172-14 «Санитарно-эпидемиологические требования к устройству, содержанию и организации режима работы образовательных организаций дополнительного образования детей».
- 6. Методические рекомендации по проектированию дополнительных общеобразовательных общеразвивающих программ и программ 2018г.

Направленность программы

Направленность программы – техническая.

Актуальность, новизна, педагогическая целесообразность программы

Актуальность программы

Программа «Робототехника»» социально востребована, т.к. отвечает желаниям родителей видеть своего ребенка технически образованным, общительным, психологически защищенным, умеющим найти адекватный выход в любой жизненной ситуации. Она соответствует ожиданиям обучающихся по обеспечению их личностного роста, их заинтересованности в получении качественного образования, отвечающего их интеллектуальным способностям, культурным запросам и личным интересам. Учащиеся вовлечены в учебный процесс создания моделей - роботов, проектирования и программирования робототехнических устройств и ежегодно участвуют в робототехнических соревнованиях, конкурсах, олимпиадах, конференциях. Новизна. В основу программы положено развитие творческих способностей детей через включение игровых технологий на занятиях по техническому творчеству, что заметно отличает её от типовых. Конструирование роботов это требование времени. Для сегодняшних продвинутых школьников это востребовано, интересно. Дети - неутомимые конструкторы, их технические решения остроумны и оригинальны. Очень важно вовремя определить, направить и развивать творческий технический потенциал детей, предоставить все возможности для формирования и развития их инженерного мышления и профессиональной ориентации.

Педагогическая целесообразность

Педагогическая целесообразность этой программы заключается в том, что она является целостной и непрерывной в течение всего процесса обучения и позволяет обучающемуся шаг за шагом раскрывать в себе творческие возможности и самореализовываться в современном мире. Образовательная программа «Робототехника» направлена на поддержку среды ДЛЯ детского научнотехнического творчества обеспечение возможности самореализации учащихся. Современная школа меняется: важна не сумма тех знаний, которые получит ученик, а важен личностный рост. Поэтому содержание программы направлено и на создание условий для развития личности ребенка, развитие мотивации личности к познанию и творчеству, обеспечение эмоционального благополучия ребенка, приобщение обучающихся к общечеловеческим ценностям и знаниям, интеллектуальное и духовное развитие личности ребенка.

Отличительные особенности программы

Содержание и структура программы «Робототехника»» направлены на формирование устойчивых представлений о робототехнических устройствах как едином изделии определенного функционального назначения и с определенными техническими характеристиками, а также на развитие исследовательских качеств личности. Актуально воспитание личности с креативным мышлением, обладающей базовыми техническими умениями, но способной применить их в нестандартной ситуации. Поэтому задача программы дать ребенку возможность не только получить готовое, но и открывать что-то самостоятельно; помочь ребенку построить научную картину мира. Это позволяет всем детям развивать индивидуальные навыки познавательной творческой продуктивной деятельности. И Адресат программы

Адресатом программы являются учащиеся 7 - 13 лет, не имеющие противопоказаний по здоровью, всесторонне развитые, усидчивые, имеющие спокойный характер, но при этом активны в творческой деятельности. Обучающиеся набираются по желанию.

Уровень программы – ознакомительный.

Объем и срок освоения программы

Данная программа рассчитана на 1 год обучения.

Количество часов на год – 72 часа.

Режим занятий, периодичность и продолжительность

Периодичность занятий – 1 занятие в неделю по 2 часа.

Продолжительность занятия - 45 минут.

Форма обучения

Программа предусматривает очную форму обучения.

Особенности организации образовательного процесса

Образовательный процесс в группах построен в соответствии с нормативными документами и отражает в первую очередь потребность обучающихся в получении знаний умений и навыков работы с проектами. Разработчиком программы учтены все условия и пожелания обучающихся и их родителей с целью создания максимально комфортной обстановки в процессе обучения. Образовательный процесс построен так, чтобы посещение организации дополнительного образования не создавало помех получению основного общего образования в общеобразовательных школах.

Средняя наполняемость групп составляет 8 разновозрастных обучающихся. Состав группы постоянный, что обеспечивает высокое качество работы в коллективе, способствует социализации, созданию комфортной психологической обстановки на занятиях.

1.2. Цель и задачи программы.

1.2.1. Цель программы:

Создание условий для развития научно-технического и творческого потенциала личности ребёнка.

1.2.2. Задачи программы:

Личностные

- формировать ответственное отношение к обучению, готовность и способность обучающихся к саморазвитию и самообразованию;
- формировать осознанное, уважительное и доброжелательное отношение к другому человеку;
- формировать коммуникативную компетентность в общении и сотрудничестве со сверстниками и взрослыми в процессе образовательной, общественно полезной, учебноисследовательской, творческой и других видах деятельности, работать индивидуально и в группе.

Метапредметные

- научить формулировать для себя новые задачи в образовательной деятельности, развивать мотивы и интересы своей познавательной деятельности;
- формировать навыки самостоятельного планирования путей достижения целей, в том числе альтернативные, осознанно выбирать наиболее эффективные способы решения учебных и познавательных задач;
 - научить соотносить свои действия с планируемыми результатами.

Предметные

- обучить современным разработкам по робототехнике в области образования;
- обучить обучающихся комплексу базовых технологий, применяемых при создании роботов, основным принципам механики;
 - изучить правила соревнований по Лего-конструированию;
- развивать у ребенка навыки инженерного мышления, умения работать по предложенным инструкциям, конструирования и эффективного использования кибернетических систем;
- развивать мелкую моторику, внимательность, аккуратность и изобретательность.

1.3. Содержание программы

№	Название разделов, тем	Кол	ичести	30	Формы
π/		часо	В		аттестаци
П			KI	ГИК	и/
		ь Всего	теория	• Практик	контроля
1.	Введение в робототехнику	4	4	0	Опрос
2.	Знакомство с роботами	8	4	4	Тестирование
	LEGO MINDSTORMS				Демонстрация
	EV3 EDU				работ
3.	Датчики LEGO MINDSTORMS	12	5	7	Демонстрация
	EV3				работ
	EDU и их параметры				
4.	Основы	18	6	12	
	программирования и				Демонстрация
	компьютерной логики				работ
5.	Практикум по сборке	16	1	15	Демонстрация
	роботизированных систем				работ
6.	Проектные работы и	14	2	12	Просмотр работ
	соревнования				
	Всего	72	22	50	Опрос

Содержание учебного (тематического) плана

Раздел 1. Введение в робототехнику

Тема 1.1. Виды роботов

Теория:

Инструктаж по технике безопасности на занятиях. Собеседование с целью выяснения возможности детей для занятия данным видом деятельности. Роботы. Виды роботов. Значение роботов в жизни человека. Основные

направления применения роботов. Искусственный интеллект. Правила работы с конструктором LEGO.

Тема 1.2. Правила обращения с роботами

Теория:

Правила техники безопасности при работе с роботами-конструкторами. Правила обращения с роботами. Управление роботами. Методы общения с роботом.

Раздел 2. Знакомство с роботами LEGO MINDSTORMS EV3 EDU Тема 2.1. Конструктор LEGO MINDSTORMS EV3

Теория:

Визуальные языки программирования, их основное назначение и возможности. Команды управления роботами. Среда программирования модуля, основные блоки.

Практика:

Основные механические детали конструктора, их название и назначение.

Тема 2.2. Модуль EV3

Теория:

Модуль EV3. Обзор, экран, кнопки управления модулем, индикатор состояния, порты. Установка батарей, способы экономии энергии. Включение модуля EV3.

Практика:

Запись программы и запуск ее на выполнение.

Тема 2.3. Сервомоторы EV3

Теория:

Сервомоторы EV3, сравнение моторов. Мощность и точность мотора. Механика механизмов и машин. Виды соединений и передач и их свойства.

Тема 2.4. Сборка и программирование роботов

Практика:

Сборка роботов. Сборка модели робота по инструкции.

Программирование движения вперед по прямой траектории. Расчет числа оборотов колеса для прохождения заданного расстояния.

Раздел 3. Датчики LEGO MINDSTORMS EV3 EDU и их параметры Тема 3.1. Датчик касания

Теория:

Датчики. Датчик касания. Устройство датчика.

Практика:

Решение задач на движение с использованием датчика касания.

Тема 3.2. Датчик цвета

Теория:

Датчик цвета, режимы работы датчика.

Практика:

Решение задач на движение с использованием датчика цвета.

Тема 3.3. Датчик расстояния

Теория:

Ультразвуковой датчик.

Практика:

Решение задач на движение с использованием датчика расстояния.

Тема 3.4. Датчик приближения

Теория:

Гироскопический датчик. Инфракрасный датчик, режим приближения, режим маяка.

Практика:

Решение задач на движение с использованием датчика приближения.

Тема 3.5. Подключение датчиков и моторов

Теория:

Интерфейс модуля EV3. Приложения модуля. Представление порта.

Практика:

Подключение датчиков и моторов. Управление мотором.

Тема 3.6. Проверочная работа

Практика:

Проверочная работа по темам разделов «Знакомство с роботами LEGO MINDSTORMS», «Датчики LEGO и их параметры».

Раздел 4. Основы программирования и компьютерной логики Тема 4.1. Среда программирования модуля

Теория:

Среда программирования модуля.

Практика:

Создание программы. Удаление блоков. Выполнение программы. Сохранение и открытие программы.

Тема 4.2. Методы принятия решений роботом

Теория:

Счетчик касаний. Ветвление по датчикам. Методы принятия решений роботом. Модели поведения при разнообразных ситуациях.

Tema 4.3. Программное обеспечение EV3. Среда LABVIEW

Теория:

Программное обеспечение EV3. Среда LABVIEW. Основное окно. Свойства и структура проекта.

Практика:

Решение задач на движение вдоль сторон квадрата. Использование циклов при решении задач на движение.

Тема 4.4. Программные блоки и палитры программирования

Теория:

Программные блоки и палитры программирования. Страница аппаратных средств. Редактор контента. Инструменты.

Практика:

Устранение неполадок. Перезапуск модуля.

Тема 4.5. Движение по кривой

Практика:

Решение задач на движение по кривой. Независимое управление моторами. Поворот на заданное число градусов. Расчет угла поворота.

Тема 4.6. Движение с остановкой на черной линии

Теория:

Использование нижнего датчика освещенности.

Практика:

Решение задач на движение с остановкой на черной линии. Решение задач на движение вдоль линии. Калибровка датчика освещенности.

Тема 4.7. Программирование модулей

Практика:

Программирование модулей. Решение задач на прохождение по полю из клеток. Соревнование роботов на тестовом поле.

Раздел 5. Практикум по сборке роботизированных систем Тема 5.1. Распознавание цветов

Теория:

Использование конструктора Lego в качестве цифровой лаборатории.

Практика:

Измерение освещенности. Определение цветов. Распознавание цветов.

Тема 5.2. Сканирование местности

Практика:

Измерение расстояний до объектов. Сканирование местности.

Тема 5.3. Подъемный кран. Счетчик оборотов

Практика:

Сила. Плечо силы. Подъемный кран. Счетчик оборотов. Скорость вращения сервомотора. Мощность.

Тема 5.4. Управление роботом с помощью внешних воздействий

Практика:

Управление роботом с помощью внешних воздействий. Реакция робота на звук, цвет, касание. Таймер.

Тема 5.5. Движение по замкнутой траектории

Практика:

Движение по замкнутой траектории. Решение задач на криволинейное движение.

Тема 5.6. Использование нескольких видов датчиков в роботах

Практика:

Конструирование моделей роботов для решения задач с использованием нескольких видов датчиков.

Тема 5.7. Ограниченное движение

Практика:

Решение задач на выход из лабиринта. Ограниченное движение.

Тема 5.8. Проверочная работа

Практика:

Проверочная работа по темам разделов «Основы программирования и компьютерной логики», «Практикум по сборке роботизированных систем».

Раздел 6. Проектные работы и соревнования Тема 6.1. Правила соревнований

Теория:

Работа над проектами «Движение по заданной траектории», «Кегельринг». Правила соревнований.

Тема 6.2. Конструирование и программирование собственной модели робота

Практика:

Конструирование собственной модели робота. Программирование и испытание собственной модели робота.

Тема 6.3. Соревнование роботов на тестовом поле

Практика: Соревнование роботов на тестовом поле.

Тема 6.4. Защита проекта «Мой уникальный робот»

Практика:

Подведение итогов работы учащихся. Подготовка презентаций. Защита проекта «Мой уникальный робот».

1.4. Планируемые результаты

В результате освоения Программы обучающиеся будут знать:

- основные понятия робототехники, основные технические термины, связанные с процессами конструирования и программирования роботов;
- общее устройство и принципы действия роботов;
- общую методику расчета основных кинематических схем;
- основные принципы компьютерного управления, назначение и принципы работы цветового, ультразвукового датчика, датчика касания, различных исполнительных устройств;
- правила техники безопасности при работе в кабинете, оснащенном электрооборудованием.

В результате освоения Программы обучающиеся будут понимать:

- порядок обнаружения неисправностей в различных роботизированных системах;
- методику проверки работоспособности отдельных узлов и деталей;
- основные способы передачи механического воздействия, различные виды шасси, виды и назначение механических захватов.

В результате освоения Программы обучающиеся будут уметь:

- собирать простейшие модели с использованием EV3;
- самостоятельно проектировать и собирать из готовых деталей манипуляторы и роботов различного назначения;
- использовать для программирования микрокомпьютер EV3 (программировать на дисплее EV3);
- владеть основными навыками работы в визуальной среде программирования, программировать собранные конструкции под задачи начального уровня сложности;
- разрабатывать и записывать в визуальной среде программирования типовые команды управления роботом;

- подбирать необходимые датчики и исполнительные устройства, собирать простейшие устройства с одним или несколькими датчиками, собирать и отлаживать конструкции базовых роботов;
- правильно выбирать вид передачи механического воздействия для различных технических ситуаций, собирать действующие модели роботов, а также их основные узлы и системы начального уровня сложности.

Раздел №2. Комплекс организационно-педагогических условий

2.1. Календарно-учебный график

№	Название разделов, тем	Количество часов		часов	Формы	Время	Место
п/п		Всего	Теория	Практика	аттестации/ контроля	проведения	проведения
1.	Введение в робототехнику	4	4	0		15.00-16.30	Точка Роста Кабинет 6(и)
1.1.	Виды роботов	2	2	0	Собеседование	15.00-16.30	Точка Роста Кабинет 6(и)
1.2.	Правила обращения с роботами	2	2	0	Опрос	15.00-16.30	Точка Роста Кабинет 6(и)
2.	Знакомство с роботами LEGO MINDSTORMS EV3 EDU	8	4	4		15.00-16.30	Точка Роста Кабинет 6(и)
2.1.	Конструктор LEGO MINDSTORMS EV3	2	1	1	Опрос	15.00-16.30	Точка Роста Кабинет 6(и)
2.2.	Модуль EV3.	2	1	1	Выполнение практического задания	15.00-16.30	Точка Роста Кабинет 6(и)
2.3.	Сервомоторы EV3	2	2	0	Опрос	15.00-16.30	Точка Роста Кабинет 6(и)

Сборка и программирование роботов	2	0	2	Выполнение	15.00-16.30	Точка Роста
				практической		Кабинет 6(и)
				работы		
Датчики LEGO MINDSTORMS EV3	12	5	7		15.00-16.30	Точка Роста
EDU и их параметры						Кабинет 6(и)
Датчик касания	2	1	1	Решение задач	15.00-16.30	Точка Роста
						Кабинет 6(и)
Датчик цвета	2	1	1	Решение задач	15.00-16.30	Точка Роста
						Кабинет 6(и)
Датчик расстояния	2	1	1	Решение задач	15.00-16.30	Точка Роста
						Кабинет 6(и)
Датчик приближения	2	1	1	Решение задач	15.00-16.30	Точка Роста
						Кабинет 6(и)
Подключение датчиков и моторов	2	1	1	Выполнение	15.00-16.30	Точка Роста
				практического		Кабинет 6(и)
				задания		
Проверочная работа	2	0	2	Решение тестов.	15.00-16.30	Точка Роста
				Выполнение		Кабинет 6(и)
				практической		
				работы		
Основы программирования и	18	6	12		15.00-16.30	Точка Роста
компьютерной логики						Кабинет 6(и)
	Датчики LEGO MINDSTORMS EV3 EDU и их параметры Датчик касания Датчик цвета Датчик расстояния Датчик приближения Подключение датчиков и моторов Проверочная работа Основы программирования и	Датчики LEGO MINDSTORMS EV3 12 ЕDU и их параметры 2 Датчик касания 2 Датчик приближения 2 Датчик приближения 2 Подключение датчиков и моторов 2 Проверочная работа 2 Основы программирования и 18	Датчики LEGO MINDSTORMS EV3 12 5 EDU и их параметры 2 1 Датчик касания 2 1 Датчик цвета 2 1 Датчик расстояния 2 1 Датчик приближения 2 1 Подключение датчиков и моторов 2 1 Проверочная работа 2 0 Основы программирования и 18 6	Датчики LEGO MINDSTORMS EV3 12 5 7 ЕDU и их параметры 2 1 1 Датчик касания 2 1 1 Датчик цвета 2 1 1 Датчик расстояния 2 1 1 Датчик приближения 2 1 1 Подключение датчиков и моторов 2 1 1 Проверочная работа 2 0 2 Основы программирования и 18 6 12	Датчики LEGO MINDSTORMS EV3 12 5 7	Проверочная работа 18 6 12 15.00-16.30 15.00-16

4.1.	Среда программирования модуля	2	1	1	Выполнение	15.00-16.30	Точка Роста
					практического		Кабинет 6(и)
					задания		
4.2.	Методы принятия решений роботом	2	2	0	Опрос	15.00-16.30	Точка Роста
							Кабинет 6(и)
4.3.	Программное обеспечение EV3. Среда	2	1	1	Решение задач	15.00-16.30	Точка Роста
	LABVIEW						Кабинет 6(и)
4.4.	Программные блоки и палитры	2	1	1	Выполнение	15.00-16.30	Точка Роста
	программирования				практического		Кабинет 6(и)
					задания		
4.5.	Движение по кривой	2	0	2	Решение задач	15.00-16.30	Точка Роста
							Кабинет 6(и)
4.6.	Движение с остановкой на черной линии	4	1	3	Решение задач	15.00-16.30	Точка Роста
							Кабинет 6(и)
4.7.	Программирование модулей	4	0	4	Соревнование	15.00-16.30	Точка Роста
					роботов на		Кабинет 6(и)
					тестовом поле		
5.	Практикум по сборке	16	1	15		15.00-16.30	Точка Роста
	роботизированных систем						Кабинет 6(и)
5.1.	Распознавание цветов	2	1	1	Выполнение	15.00-16.30	Точка Роста
					практического		Кабинет 6(и)
					задания		

5.2.	Сканирование местности	2	0	2	Выполнение	15.00-16.30	Точка Роста
					практического		Кабинет 6(и)
					задания		
5.3.	Подъемный кран. Счетчик оборотов	2	0	2	Выполнение	15.00-16.30	Точка Роста
					практического		Кабинет 6(и)
					задания		
5.4.	Управление роботом с помощью	2	0	2	Выполнение	15.00-16.30	Точка Роста
	внешних воздействий				практического		Кабинет 6(и)
					задания		
5.5.	Движение по замкнутой траектории	2	0	2	Решение задач	15.00-16.30	Точка Роста
							Кабинет 6(и)
5.6.	Использование нескольких видов	2	0	2	Выполнение	15.00-16.30	Точка Роста
	датчиков в роботах				практического		Кабинет 6(и)
					задания		
5.7.	Ограниченное движение	2	0	2	Решение задач	15.00-16.30	Точка Роста
							Кабинет 6(и)
5.8.	Проверочная работа	2	0	2	Решение тестов.	15.00-16.30	Точка Роста
					Выполнение		Кабинет 6(и)
					практической		
					работы		
6.	Проектные работы и соревнования	14	2	12		15.00-16.30	Точка Роста
							Кабинет 6(и)
	r · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·						

6.1.	Правила соревнований	2	2	0	Опрос	15.00-16.30	Точка Роста Кабинет 6(и)
6.2.	Конструирование и программирование собственной модели робота	6	0	6	Выполнение практической работы	15.00-16.30	Точка Роста Кабинет 6(и)
6.3.	Соревнование роботов на тестовом поле	2	0	2	Соревнование	15.00-16.30	Точка Роста Кабинет 6(и)
6.4.	Защита проекта «Мой уникальный робот»	4	0	4	Защита проекта	15.00-16.30	Точка Роста Кабинет 6(и)
	Всего	72	22	50			Точка Роста Кабинет 6(и)

2.2. Условия реализации общеобразовательной программы

Для успешной реализации общеобразовательной общеразвивающей программы необходимо: Материально-техническое обеспечение:

- помещение для занятий с хорошим освещением (естественным и электрическим светом), оборудованное необходимой мебелью (стульями для учащихся и столом и стулом для педагога;
- необходимо наличие всех необходимых расходных материалов для детей.
 Информационное обеспечение:
- специальные современные технические средства обучения (компьютер, монитор, флеш-карты, диски с видео-занятиями, презентациями, мастер—классами, специализированная литература, наглядные пособия, пооперационные карты, поделкиобразцы).

2.3. Формы аттестации

Формы подведения итогов реализации программы

Эффективность образовательного процесса оценивается по уровню развития творческих способностей, по активности участия в выставках, конкурсах, фестивалях, массовых мероприятиях, по стилю работы и профессиональному самоопределению ребёнка и отслеживается в системе разнообразных форм аттестаций:

-участие в различного уровня выставках, конкурсах, фестивалях; проведение обучающимися мастер-классов и участие в творческих мастерских.

Дипломы и награды являются стимулирующим компонентом в процессе обучения и подвигают многих продолжить своё обучение в колледжах, соответствующих факультетах вузов.

2.4. Оценочные материалы

Для определения уровня достижения учащимися планируемых результатов целесообразно использовать опрос, выставки, викторины, текущий и

тематический контроль; методами могут стать практические и самостоятельные задания, мониторинги и другие формы диагностики.

2.5. Методические материалы

Методы обучения

- Объяснительно иллюстративный предъявление информации различными способами (объяснение, рассказ, беседа, инструктаж, демонстрация, работа с технологическими картами и др.);
- Эвристический метод творческой деятельности (создание творческих моделей и т.д.)
- Проблемный постановка проблемы и самостоятельный поиск её решения обучающимися;
- Программированный набор операций, которые необходимо выполнить в ходе выполнения практических работ (форма: компьютерный практикум, проектная деятельность);
- Репродуктивный воспроизводство знаний и способов деятельности (форма: собирание моделей и конструкций по образцу, беседа, упражнения по аналогу),
- Частично поисковый решение проблемных задач с помощью педагога;
- Поисковый самостоятельное решение проблем;
- Метод проблемного изложения постановка проблемы педагогом, решение ее самим педагогом, соучастие обучающихся при решении.
- Метод проектов.

Формы организации занятий

При изучении нового материала предусмотрены разные формы проведения занятий для формирования и совершенствования умений и навыков: лекция, беседа, практика, сообщение - презентация, творческая работа, работа в парах, игры.

Учебно-методические материалы:

Для обеспечения учебного процесса в соответствии с Программой

необходимо:

- учебный кабинет, оборудованный в соответствии с санитарногигиеническими требованиями на 15 ученических мест;
- ноутбук, с установленным программным обеспечением для LEGO EV3 (4 компьютера и компьютер преподавателя), для программирования робототехнических средств, программирования контроллеров конструкторов, настройки самих конструкторов, отладки программ, проверка совместной работоспособности программного продукта и модулей конструкторов;
- столы для испытаний роботов (размер 2000х4000 мм);
- игровые поля, окрашенные внутри в черный цвет (размер 2340х1140 мм, высота бортиков 90 мм);
- листы ватмана для нанесения трассы и препятствий, черная и цветная изоляционные ленты разной ширины, скотч, двойной скотч, ножницы;
- набор конструкторов LEGO MINDSTORMS Education EV3;
- программное обеспечение LEGO.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

Список литературы, используемый при написании Программы

- 1. Злаказов А.С. Уроки Лего-конструирования в школе: методическое пособие/ А.С. Злаказов, Г.А. Горшков, С.Г. Шевалдина. М.: БИНОМ. Лаборатория знаний, 2011. 120 с.
- 2. Копосов Д.Г. Первый шаг в робототехнику. Практикум для 5-6 классов/ Д.Г. Копосов. М.: БИНОМ. Лаборатория знаний, 2012 292 с.
- 3. Овсяницкая Л.Ю. Алгоритмы и программы движения робота Lego Mindstorms EV3 по линии / Л.Ю. Овсяницкая, Д.Н. Овсяницкий, А.Д. Овсяницкий. –М.: Издательство «Перо», 2015. 168с.
- 4. Овсяницкая Л.Ю. Курс программирования робота Lego Mindstorms EV3 в среде EV3: основные подходы, практические примеры, секреты мастерства / Л.Ю. Овсяницкая, Д.Н. Овсяницкий, А.Д. Овсяницкий. –

Челябинск: ИП Мякотин И.В., 2014. - 204с.

Электронные ресурсы

- 1. Lego Mindstorms: Создавайте и программируйте роботов по вашему желанию. Руководство пользователя: [Электронный ресурс]. URL: http://www.mindstorms.ru/img/file/8547_Mindstorms.pdf. (Дата обращения: 19.08.2018)
- 2. Poбот LEGO MINDSTORMS EV3 и NXT инструкции: [Электронный pecypc]. URL: http://www.prorobot.ru/lego.php. (Дата обращения: 19.08.2018).
- 3. LEGO Education Solutions: [Электронный ресурс]. URL: http://www.lego.com/education/. (Дата обращения: 19.08.2018).
- 4. Международные состязания роботов: [Электронный ресурс]. URL: http://wroboto.ru/. (Дата обращения: 19.08.2018).
- 5. РобоКлуб. Практическая робототехника: [Электронный ресурс]. URL: http://www.roboclub.ru. (Дата обращения: 19.08.2018).
- 6. Сайт Института новых технологий/ ПервоРобот LEGO WeDo: [Электронный ресурс]. URL: http://www.int-edu.ru/content/laboratoriya-robototehniki. (Дата обращения: 19.08.2018).